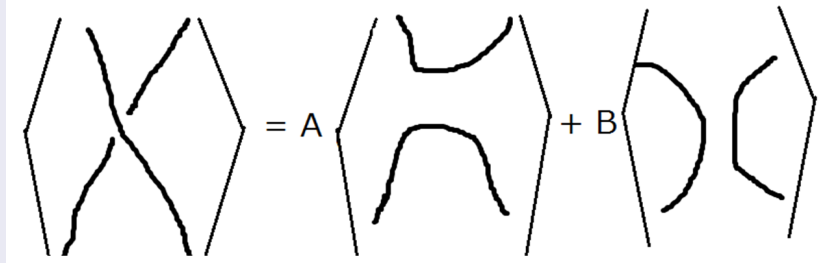


ブラケット多項式

このブラケット多項式は, このままではトポロジー的な不変量ではない. そこで, それが **Reidemeister** 移動の下でどのような行動をするかを調べ, それが不変量となるための A, B, d の条件を決定する.

命題 (ブラケット多項式)

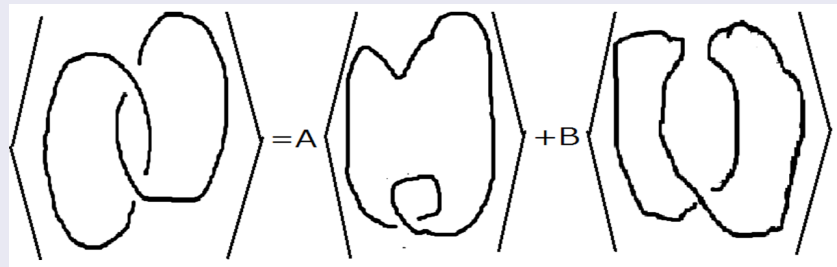
先ほど定義した多項式に基づいて,このような表記も出来る.



この命題の意味は, 各 (小さい) 部分的な図形表示を大きな図形表示の一部とみなし, 山括弧の中の局所的な場所を除いて, 同一であるとする.

命題 (ブラケット多項式)

分かりやすいように例を載せる.



A 分離をして K から得られた図形を K' , B 分離をして K から得られた図形を K'' とすると $\langle K \rangle = a \langle K' \rangle + B \langle K'' \rangle$ のように表せることが分かる. 分離は局所的に行っているため, 命題が正しいことが示せる.

命題 (ブラケット多項式)

また, この式はブラケット多項式を計算するためにも用いられる.
 例えば, 次のように使用する:

$$\begin{aligned}
 \langle \text{link} \rangle &= A \langle \text{figure-eight} \rangle + B \langle \text{twist} \rangle \\
 &= A \left\{ A \langle \text{two circles} \rangle + B \langle \text{figure-eight} \rangle \right\} \\
 &\quad + B \left\{ A \langle \text{twist} \rangle + B \langle \text{torus} \rangle \right\} \\
 &= A^2 d^{2-1} + ABd^{1-1} + BA d^{1-1} + B^2 d^{2-1} \\
 &= A^2 d^1 + 2ABd^0 + B^2 d^1.
 \end{aligned}$$

ブラケット多項式

構成を表す式は作れたが, 今のままだとトポロジー的な不変量ではない.

ブラケット多項式

構成を表す式は作れたが, 今のままだとトポロジー的な不変量ではない.

→ 先ほど示した命題を上手く利用し, ライデマイスター移動を導入する.

ライデマイスター移動の導入

まず, 以下の結び目を先ほどの命題を利用し解くと, 次のようになる:

$$\begin{aligned}
 \langle \text{Diagram 1} \rangle &= AB \langle \text{Diagram 2} \rangle + AB \langle \text{Diagram 3} \rangle \\
 &\quad + (A^2 + B^2) \langle \text{Diagram 4} \rangle
 \end{aligned}$$

(a)

$$\begin{aligned}
 \langle \text{Diagram 5} \rangle &= (Ad + B) \langle \text{Diagram 6} \rangle \\
 \langle \text{Diagram 7} \rangle &= (A + Bd) \langle \text{Diagram 8} \rangle
 \end{aligned}$$

(b)

ライデマイスター移動の導入

ここで $B = A^{-1}$, $d = -A^2 - A^{-2}$ とすると次が成り立つ:

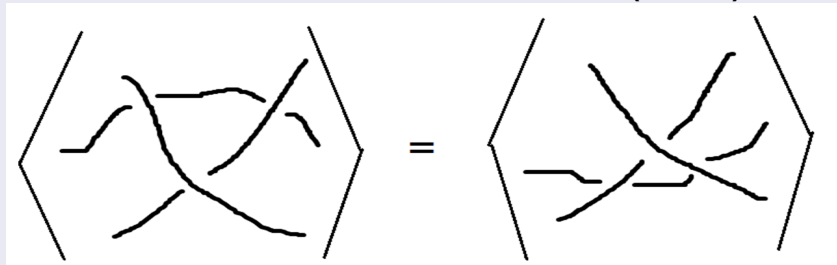
$$\begin{aligned}
 \langle \text{Diagram 1} \rangle &= \langle \text{Diagram 2} \rangle \\
 \langle \text{Diagram 3} \rangle &= (-A^3) \langle \text{Diagram 4} \rangle \\
 \langle \text{Diagram 5} \rangle &= (-A^{-3}) \langle \text{Diagram 6} \rangle
 \end{aligned}$$

(a)(b)

(a) より, 多項式 $\langle K \rangle$ がライデマイスター移動 2 において不変であることが言えた.

ライデマイスター移動の導入

さらに, $B = A^{-1}$, $d = -A^2 - A^{-2}$ かつ (a) を利用するとライデマイスター移動 3 も不変であることを示せる.(証明略)



全同位の不変量を求めるためには, ライデマイスター移動 1 において正規化出来れば良い. 都合が悪い部分を打ち消すことを考える.

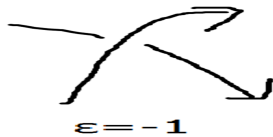
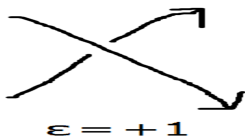
正規化ブラケット ト多項式

定義 (捻り数)(writhe)

K を有向絡み目の図形表示とする. K の捻り数 $\omega(K)$ を次の等式によって定義する:

$$\omega(K) = \sum_p \varepsilon(p)$$

ここで, p は K の全ての交差点に渡って動き, $\varepsilon(p)$ は次の規則で交差点を定める:



定義 (正規化ブラケット多項式)

有向絡み目 K に対して, 正規化ブラケット多項式 \mathcal{L}_K を次の公式で定義する:

$$\mathcal{L}_K = (-A^3)^{-\omega(K)} \langle K \rangle.$$

この公式はライデマイスター移動によって変化を伴わない. 従って全同位の不変量となる.

Alexander 多項式等を導き, 3次元多様体まで拡張するのが第一の目標となるので, めげずに頑張りたい.

結び目をペイントで描くのがつらかった. せつかくブラケット多項式があるんだから *tex* で多項式書いたときに勝手に結び目書ける機能あってもよくない? それとも僕が勤しむべきか...

- [1] L. H. カウフマン (訳) 鈴木晋一, 河内明夫 1995 年, 培風館